

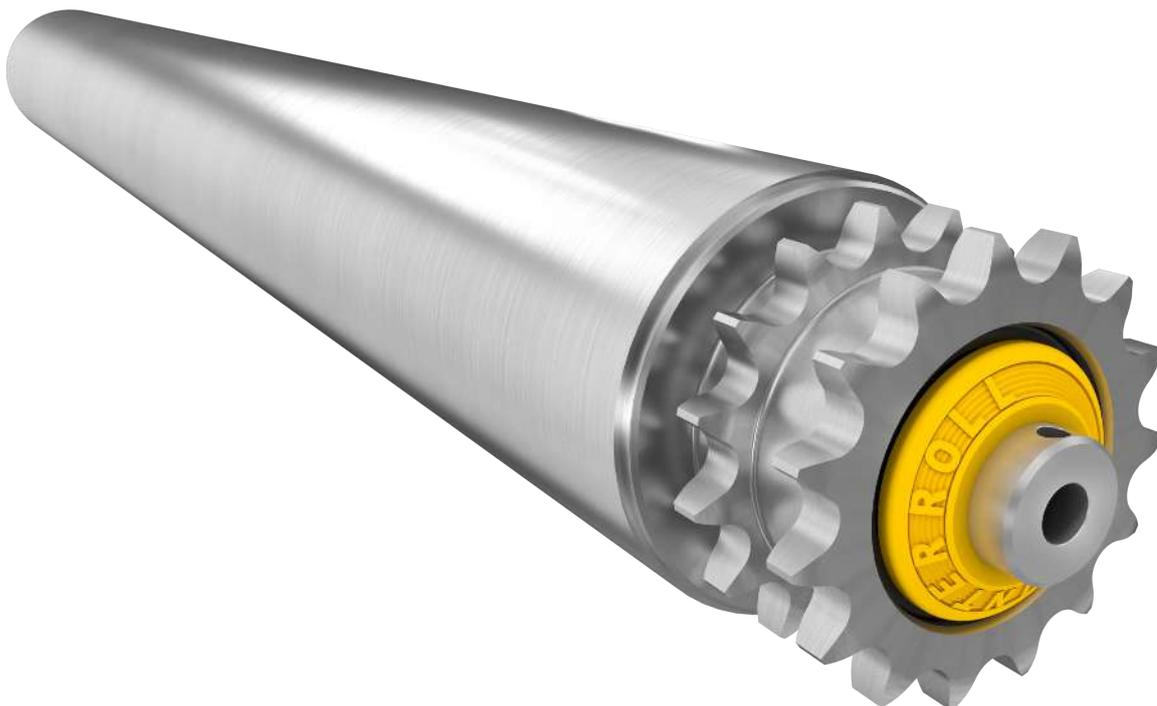
MOTOTAMBURO SERIE DP PALLET DRIVE 0080 / 0089



Minori ingombri e struttura più semplice per i sistemi di trasporto motorizzati sono ora facilmente realizzabili, grazie al nuovo Pallet Drive Interroll, la migliore soluzione di azionamento a singola posizione per uno sfruttamento intelligente degli spazi.

Il potente motore asincrono è integrato in un rullo standard Interroll della serie 3950 ed è utilizzabile con il suo robusto riduttore planetario multistadio per carichi fino a 1250 kg come azionamento a singola posizione.

La struttura compatta del Pallet Drive facilita molto la progettazione di un trasportatore per pallet: le costose stazioni motore non servono più, i rulli per pallet vengono collegati da rullo a rullo oppure con cinghie dentate. In questo modo, senza elevati costi di progettazione, si ottiene un trasportatore estremamente compatto, esente da manutenzione, con il design di una rulliera a gravità, installabile anche sul pavimento.



MOTOTAMBURO SERIE DP PALLET DRIVE 0080 / 0089

Dati tecnici

	DP 0080	DP 0089
Diametro motore	80 mm	89 mm
Velocità max.	fino a 0,2 m/s	fino a 0,22 m/s
Testata di azionamento	Ruota dentata 5/8" z15 e z18	Ruota dentata 5/8" z15 e z18 Cinghia dentata 8 mm z25
EL min./max.	500 – 1500 mm	500 – 1500 mm
Potenza	70 W S3 50%	70 W S3 50%
Momento torcente	22 Nm	22 Nm
Carico	fino a 1250 kg	fino a 1250 kg
Produzione	120 pallet/ora	120 pallet/ora
Temperatura ambientale	da -5 °C fino a +40 °C	da -5 °C fino a +40 °C
Grado di protezione motore	IP54	IP54
Protezione termica	Interruttore a bimetallo	Interruttore a bimetallo

Dati elettrici per motore asincrono trifase

P_N [W]	n_p	n_N [min ⁻¹]	f_N [Hz]	U_N [V]	I_N [A]	$\cos\varphi$	η	J_R [kgcm ²]	I_S/I_N	M_S/M_N	M_B/M_N	M_P/M_N	M_N [Nm]	R_M [Ω]
70	2	2889	50	400	0,33	0,56	0,54	1,25	4,2	4	4,5	4	0,23	72,7
70	2	2889	50	230	0,57	0,56	0,54	1,25	4,2	4	4,5	4	0,23	72,7

P_N = Potenza nominale
 n_p = Numero di poli
 n_N = Velocità nominale rotore
 f_N = Frequenza nominale
 U_N = Tensione nominale
 I_N = Corrente nominale
 $\cos\varphi$ = Fattore di potenza
 η = Rendimento

J_R = Momento d'inerzia rotore
 I_S/I_N = Rapporto corrente di spunto – corrente nominale
 M_S/M_N = Rapporto corrente d'avviamento – coppia nominale
 M_B/M_N = Rapporto coppia di rovesciamento – coppia nominale
 M_P/M_N = Rapporto coppia minima all'avviamento – coppia nominale
 M_N = Coppia nominale rotore
 R_M = Resistenza di fase

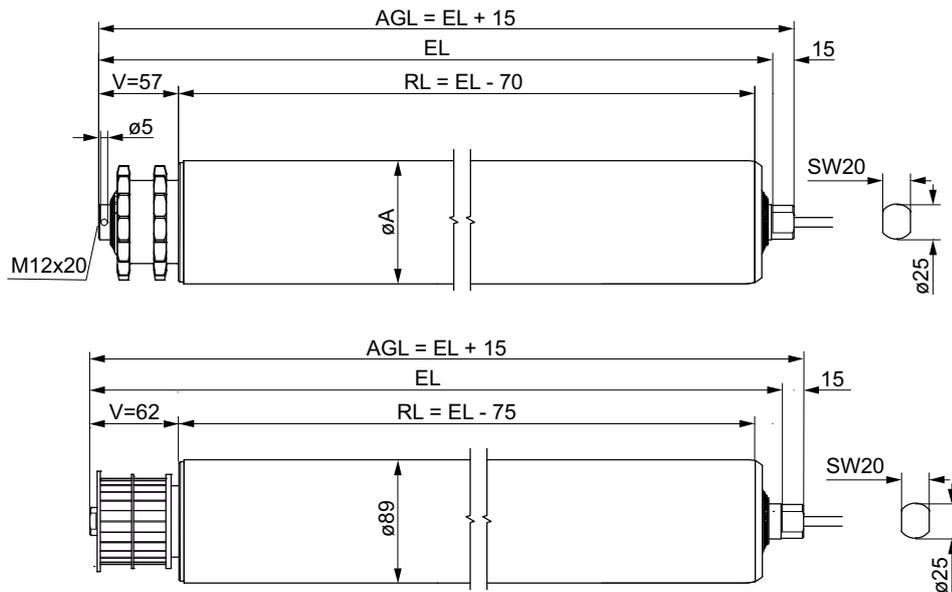
Varianti di esecuzione e accessori

Opzioni	Freno di arresto elettromagnetico
Certificato	Certificati di sicurezza cULus

MOTOTAMBURO SERIE DP PALLET DRIVE 0080 / 0089

Dimensioni

Pallet Drive



Tipo	A [mm]	EL [mm]	AGL [mm]
DP 0080	80,0	RL+V+13	RL+V+28
DP 0089	89,0	RL+V+13	RL+V+28